(社)日本ロボット学会

ヒューマンセントリックロボティクス研究専門委員会第七回若手研究会

日時: 平成 27 年 1 月 31 日(土) 13:30~24:00

場所:日本文理大学湯布院研修所 http://nbu.co.jp/yufuin/

〒879-5102 由布市湯布院町川上茶屋の上3366-4

TEL: 0 9 7 7 - 8 4 - 4 3 2 7 FAX: 0 9 7 7 - 8 4 - 5 7 9 5

参加費:11,500-(参加費は当日、会場にて集金させていただきます.

参加真・11,000(参加真はコロ、五側にて未正してて、たたじま)・

プログラム

第一部 特別講演

13:30-14:30

講師:光石 衛 教授 (東京大学)

「工学と異分野との出会い」

概要:医療分野においてロボット技術や生産加工技術の果たす役割や期待は大きい。医療機器を開発する上での制約条件と戦略、材料の選択と製作方法、計測手法などについて現状と将来展望を述べる。そこでは、具体的に人工膝関節置換術支援システム、超微細手術支援システム、遠隔手術支援システム、非侵襲集束超音波診断治療システム、外部磁場駆動型マイクロロボットなどの例を挙げながら説明する。また、自己の経歴を振り返りつつ研究への思いを述べる。

第二部 若手研究者によるプレゼンテーション

14:40-15:00

岩本 憲泰 (九州大学)

「尻尾搭載型4輪車輪ロボットに関する非接地な位置姿勢に到達するための動作制御」

15:00-15:20

Asawatreratanakul Warut(福岡工業大学)

「力制御における形状記憶合金線を用いた小型駆動システムの開発」

15:20-15:40

安 鍾賢 (九州工業大学)

「深海底環境における画像復元と対象認識」

15:40-16:00 鄭 好政 (九州大学)

「レーザスキャナによる屋外環境の識別」

16:10-16:30

冨山 大輔 (鹿児島大学)

「片麻痺促通反復療法に効果的な随意運動を促すための易収縮的電気刺激と振動刺激の研究」

16:30-16:50

越智 裕章 (福岡工業大学)

「筋骨格システムにおける安定な釣り合い平衡点生成と筋配置の関係性」

16:50-17:10

中島 康貴(九州大学)

「上肢と下肢の協調運動を促す骨盤支持型の歩行訓練システムの開発」

17:10-17:30

石井 和男 (九州工業大学)

「トマトロボット競技会開催報告」

17:30-17:35 諸連絡

18:30- 夕食(懇親会)

第三部 21:00~25:00 研究討論および自由討論

*何か不明な点, 疑問などございましたら, <u>kumiko@mech.kyushu-u.ac.jp</u>までお問い合わせください.